

## БЫСТРЫЙ АЛГОРИТМ ОДНОГО ЭТАПА ( $P, Q$ )-ДЕКОМПОЗИЦИИ ГРАФОВ

Перез Чернов А.Х.

**Научные руководители - Р.И. Тышкевич, С.В. Суздаль**  
Белорусский государственный университет

Известно достаточно большое количество практических задач, решения которых являются, по-видимому, полиномиально недостижимыми. Эти NP-трудные задачи, в силу их важности для практики и многочисленных приложений, тем не менее, необходимо решать, и для хоть какого-то преодоления поставленных проблем используют различные эвристические модели и рекомендации. В таких ситуациях речь зачастую идет не о поиске оптимального решения, а лишь о нахождении некоторой стратегии, которая, в среднем приводит к результату за разумное количество времени.

В настоящее время в теории графов популярна модулярная декомпозиция [2]. Идея модулярной декомпозиции заключается в разложении графа на модули (подграфы, определенным образом связанные с внешним окружением). Тем самым ряд задач сводится к набору независимых друг с другом задач меньшей размерности. Разложение графа на иерархию модулей является общим типом декомпозиции. Однако, именно из-за общности этого метода, реализация оказалась достаточно сложна. Как отмечено, например, в [3], алгоритмы слишком сложны для восприятия и имеют, по-видимому, лишь теоретическое значение. Таким образом, в тех типах декомпозиции, где возможна более простая схема решения, целесообразно разрабатывать собственные алгоритмы.

С понятием модулярной декомпозиции тесно связана ( $P, Q$ )-декомпозиция, теория которой разрабатывается на кафедре уравнений математической физики Белгосуниверситета [1,4]. Одним из этапов этой декомпозиции является следующая задача. Произвольный граф  $G$  разложить на связные компоненты его дополнения  $\overline{G}$  с линейной временной сложностью. Теоретическая идея алгоритма, весьма далекая от практической реализации, приведена в [3]. На этой основе докладчиком разработан машинно-ориентированный алгоритм, реализованный на языке C++.

### Литература

1. Тышкевич Р.И., Суздаль С.В. Декомпозиция графов. Избранные труды Белорусского государственного университета, Т. 6, с. 482-504 (2001).
2. Brandstädt A., Le V.B., Spinrad J. Graph classes - a survey. SIAM monographs on discrete mathematics and applications. SIAM: Philadelphia 1999.
3. Dahlhaus E., Gustedt J., McConnell R. M. Efficient and practical modular decomposition. Technische Universität Berlin, No 524/1996.
4. Giakoumakis V., Quaddoura R., Suzdal S., Tyshkevich R. Operator decomposition of graphs. Submitted to Discrete Math. And Theoretical Comp. Science. 24 P. (2002).

## АНАЛОГ ФОРМУЛЫ КАШЫ ДЛЯ ДУАЛЬНЫХ ФУНКЦИЙ ТРОХ ВЕЩАТСНЫХ ЗМЕННЫХ

А.С. Гацура

**Навуковы кіраўнік - У.А. Шылінец**  
Беларускі дзяржаўны педагагічны ўніверсітэт

Няхай  $D$  - адназвязны абсяг трохмернай рэчаіснай эўклідавай прасторы  $E^3(x, y, z)$ .

Разгледзім дуальныя функцыі выгляду

$$f = f_1(x, y, z) + if_2(x, y, z) + \varepsilon(f_3(x, y, z) + if_4(x, y, z)),$$

$$p = x + iy + \varepsilon(z + i0).$$

Тут  $f_1, f_2, f_3, f_4$  - рэчаісныя функцыі класа  $C^1(D)$ ,  $i^2 = -1$ ,  $\varepsilon^2 = 0$ .

Для любых пунктаў  $t = (x, y, z)$  і  $t' = (x', y', z')$  абсягу  $D$  мяркуем  $\Delta f = f(t') - f(t)$ ,  
 $\Delta p = p(t') - p(t)$ .

Азначэнне. Дуальная функцыя  $f$  называецца  $F$ -манагеннай [1] па дуальнай функцыі  $p$  ў абсягу  $D$ , калі існуе такая дуальная функцыя

$$\psi = \psi_1(x, y, z) + i\psi_2(x, y, z) + \varepsilon(\psi_3(x, y, z) + i\psi_4(x, y, z))$$

( $\psi_i(x, y, z)$  ( $i=1,2,3,4$ )-адназначная рэчаісная функцыя пункта  $t=(x, y, z)$  абсягу  $D$ ), што для любога фіксаванага пункта  $t \in D$  і любога зменнага пункта  $t' \in D$  маем

$$\Delta f = \psi(t)\Delta p + \alpha(t, t'),$$

дзе  $\frac{\alpha(t, t')}{\rho} \rightarrow 0$  пры  $\rho \rightarrow 0$ ,  $\rho = \|t - t'\|$ .

Легка паказаць, што калі функцыя  $f - F$ -манагенная (манагенная ў сэнсе У.С. Федарава) па функцыі  $p$  у абсягу  $D$ , то існуюць частковыя вытворныя  $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$  і пры гэтым

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \psi \frac{\partial p}{\partial x}, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \psi \frac{\partial p}{\partial y}, \quad \frac{\partial f}{\partial z} = \psi \frac{\partial p}{\partial z}. \quad (1)$$

Абзначым функцыю  $\psi$  праз  $\frac{\partial f}{\partial p}$ . Тады роўнасці (1) можна запісаць у выглядзе

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial x}, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial y}, \quad \frac{\partial f}{\partial z} = \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial z}. \quad (1')$$

Разгледзім наступную краевую задачу.

Задача. Няхай  $U$  - трымерны абмежаваны абсяг з граніцай  $\sigma$  ( $\sigma \subset D$ ,  $U \subset D$ ). Мяркуем далей, што  $p$  і функцыя  $f, F$ -манагенная па  $p$ , вызначаныя па замкнутай 2-мернай паверхні  $\sigma$ , гомеаморфнай сферы канечнага дыяметра і дастаткова гладкай для магчымасці скарыстаць формулу Астраградскага.

Патрабуецца знайсці ў любым унутраным пункце абсягу  $U$  значэнне функцыі  $f, F$ -манагеннай па  $p$ , калі вядомы яе значэнні на паверхні  $\sigma$ .

Для адзначанай функцыі

$$f = f_1(x, y, z) + if_2(x, y, z) + \varepsilon(f_3(x, y, z) + if_4(x, y, z))$$

і адвольнага пункта  $M(x_0, y_0, z_0)$ , які не належыць паверхні  $\sigma$ , мяркуем [2]:

$$I_\sigma = \int_\sigma \left\{ \alpha_1 \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \varepsilon \right) + \alpha_2 \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} i + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) + \alpha_3 \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \varepsilon + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \right\} f d\sigma. \quad (2)$$

дзе  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  - кіруюныя косінусы вонкавай нармалі да паверхні  $\sigma$  у яе бягучым пункце  $P(x, y, z)$ ,

$$r = \sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z-z_0)^2}, \quad \varphi = -\frac{1}{r}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{x-x_0}{r^3}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \frac{y-y_0}{r^3}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial z} = \frac{z-z_0}{r^3}.$$

Няхай  $M$  - любы дадзены пункт абсягу  $D$ ,  $M \in U$ .

Тэарэма 1. Для усякай дуальнай функцыі  $f, F$ -манагеннай па дуальнай функцыі  $p$  у абсягу  $D$ , маем  $I_\sigma = 0$ , дзе  $I_\sigma$  вызначаецца роўнасцю (2).

Доказ. Па формуле Астраградскага атрымаем

$$\begin{aligned}
 I_{\sigma} &= \int_{\sigma} \left\{ \frac{\partial}{\partial x} \left( \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \varepsilon \right) f + \frac{\partial}{\partial y} \left( \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \varepsilon \right) f + \frac{\partial}{\partial z} \left( \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \varepsilon \right) f \right\} dV = \\
 &= \int_{\sigma} \left\{ \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} - i \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial x} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z \partial x} \right) \varepsilon f + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \varepsilon \frac{\partial f}{\partial x} + \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} - i \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} \right) f + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) \frac{\partial f}{\partial y} + \right. \\
 &\quad \left. \frac{\partial \varphi}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial z} \right\} dV = \int_{\sigma} \left\{ \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \right) f + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \varepsilon \frac{\partial f}{\partial x} + \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} \varepsilon + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \right) f + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \varepsilon + \right. \right. \\
 &\quad \left. \left. + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \frac{\partial f}{\partial y} + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \varepsilon + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \frac{\partial f}{\partial z} \right\} dV.
 \end{aligned}$$

Адсьоль і з умоў (1')  $F$ -мананеннасці функцыі  $f$  па функцыі  $p$  у абсягу  $D$ , паколькі  $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = 0$ , атрымаем

$$I_{\sigma} = \int_{\sigma} \left\{ \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \varepsilon \frac{\partial f}{\partial p} + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} - i \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \frac{\partial f}{\partial p} + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \varepsilon + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \frac{\partial f}{\partial p} \right\} dV = 0.$$

Тэарэма 2. Калі дуальная функцыя  $f$  з'яўляецца  $F$ -мананеннай па дуальнай функцыі  $p$  у абсягу  $D$ , то для любога пункта  $M$ , які ляжыць унутры  $\sigma$  маем

$$f(M) = \frac{1}{4\pi} \int_{\sigma} \left\{ \alpha_1 \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \alpha_2 \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \alpha_3 \frac{\partial \varphi}{\partial z} + i(\alpha_2 \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \alpha_1 \frac{\partial \varphi}{\partial y}) + \varepsilon(\alpha_3 \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \alpha_1 \frac{\partial \varphi}{\partial z}) \right\} f d\sigma.$$

Доказ. Няхай  $\sigma_1$  - сфера з цэнтрам у пункце  $M(x_0, y_0, z_0)$  размешчаная унутры  $\sigma$ .

Калі  $l$  - радыус сферы  $\sigma_1$ , то маем

$$\begin{aligned}
 I_{\sigma_1} &= \int_{\sigma_1} \left\{ (\alpha_1 + i\alpha_2 + \varepsilon\alpha_3) \frac{\partial \varphi}{\partial x} + (\alpha_2 - i\alpha_1) \frac{\partial \varphi}{\partial y} + (\alpha_3 - \alpha_1 \varepsilon) \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right\} f d\sigma_1 = \int_{\sigma_1} \left\{ (\alpha_1 + i\alpha_2 + \varepsilon\alpha_3) \frac{x - x_0}{l^3} + \right. \\
 &\quad \left. + (\alpha_2 - i\alpha_1) \frac{y - y_0}{l^3} + (\alpha_3 - \alpha_1 \varepsilon) \frac{z - z_0}{l^3} \right\} f d\sigma_1 = \int_{\sigma_1} \left\{ \frac{1}{l^2} (\alpha_1^2 + i\alpha_2 \alpha_1 + \varepsilon \alpha_3 \alpha_1 + \right. \\
 &\quad \left. + \alpha_2^2 - i\alpha_1 \alpha_2 + \alpha_3^2 - \alpha_1 \alpha_3 \varepsilon) \right\} f d\sigma_1 = \int_{\sigma_1} \left\{ \frac{1}{l^2} (\alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2) \right\} f d\sigma_1. \quad (3)
 \end{aligned}$$

Вядома, што  $\sum_{k=1}^3 \alpha_k^2 = 0$ ,  $d\sigma_1 = l^2 d\omega$  ( $d\omega$  - элемент адзінкавай сферы).

З роўнасці (3) атрымаем

$$f(M) = \frac{1}{4\pi} I_{\sigma_1}. \quad (4)$$

З тэарэмы 1 вынікае, што  $I_{\sigma_1} = I_{\sigma}$ . Тады з роўнасці (4) маем

$$f(M) = \frac{1}{4\pi} I_{\sigma} = \frac{1}{4\pi} \int_{\sigma} \left\{ \alpha_1 \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \alpha_2 \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \alpha_3 \frac{\partial \varphi}{\partial z} + i(\alpha_2 \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \alpha_1 \frac{\partial \varphi}{\partial y}) + \varepsilon(\alpha_3 \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \alpha_1 \frac{\partial \varphi}{\partial z}) \right\} f d\sigma.$$

Пры дапамозе тэарэмы 2 і рашаецца сфармуляваная крайняя задача.

Літаратура.

1. Фёдоров В.С. Основные свойства обобщенных моногенных функций // Изв. высш. учеб. заведений. Математика. 1958 №6 С 257-265

- 2 Федоров В.С. Об одном обобщении интеграла типа Коши в многомерном пространстве // Изв. высш. учеб. заведений. Математика. 1957. №1. С.227-233

**КЛАССЫ ФИТТИНГА, ОПРЕДЕЛЯЕМЫЕ ПОЛУЛОКАЛЬНО**

**Д.В. Ермаченко**

**Научный руководитель – Н.Т. Воробьев**

*УО ВГУ им. П.М. Машерова*

Напомним, что классом Фиттинга называется класс групп  $\mathcal{F}$ , удовлетворяющий следующим требованиям

- 1) каждая нормальная подгруппа любой группы из  $\mathcal{F}$  также принадлежит  $\mathcal{F}$ .
- 2) из того, что нормальные подгруппы  $M$  и  $N$  принадлежат  $\mathcal{F}$ , всегда следует, что их произведение  $MN$  принадлежит  $\mathcal{F}$ . [1]

Все рассматриваемые классы Фиттинга предполагаются состоящими из конечных групп.

Отображение  $f: P \rightarrow \{\text{классы Фиттинга}\}$  называют функцией Хартли или  $H$ -функцией [2].

Пусть  $\pi$  — носитель  $H$ -функции  $f$ , то есть  $\pi = \text{Supp}(f) = \{p \in P \mid f(p) \neq \emptyset\}$ . Обозначим класс Фиттинга  $\text{SLR}(f) = \bigcap_{p \in \pi} f(p)E_p$ , где  $f$  — некоторая  $H$ -функция, а  $E_p$  — класс всех  $p'$ - групп.

Класс Фиттинга  $\mathcal{F}$  называется полулокальным, если  $\mathcal{F} = \text{SLR}(f)$  для некоторой  $H$ -функции  $f$ .

Доказана теорема, которая является признаком класса Фиттинга, определяемого полулокально.

**Теорема 1.** Пусть  $\pi$  — некоторое непустое множество простых чисел. Класс Фиттинга  $\mathcal{F}$  является полулокальным классом Фиттинга тогда и только тогда, когда  $\mathcal{F}E_p = \mathcal{F}$ .

$H$ -функцию  $f$  класса  $\mathcal{F}$  назовем внутренней, если  $f(p) \subset \mathcal{F}$  для всех простых  $p$ .

Пусть  $\Omega$  — множество всех  $H$ -функций полулокального класса Фиттинга  $\mathcal{F}$ . Следуя Л.А. Шеметкову [3], определим на этом множестве отношение порядка следующим образом: если  $f, h$  принадлежит  $\Omega$ , то  $f \leq h$ , в том и только том случае, когда  $f(p) \subset h(p)$  для любого простого  $p$ .

**Определение.** Пусть  $\Omega$  — множество всех  $H$ -функций, определяющих полулокально класс Фиттинга  $\mathcal{F}$ .  $H$ -функцию  $f$  назовем минимальной  $H$ -функцией класса  $\mathcal{F}$ , если  $f$  является минимальным элементом множества  $\Omega$ .

Доказана следующая теорема в которой приведён пример минимальной  $H$ - функции полулокального класса Фиттинга.

**Теорема 2.** Пусть  $\mathcal{F} = \text{SLR}(f)$  для некоторой  $H$ -функции  $f$  и  $\pi = \text{Supp}(f)$ . Тогда справедливы следующие утверждения:

1)  $\mathcal{F}$  обладает единственной минимальной  $H$ -функцией, которая к тому же является внутренней.

2) Если  $f$  — минимальная  $H$ -функция класса

$$\mathcal{F}, \text{ то } f(p) = \begin{cases} \text{Fit} \{ G \in \mathcal{F}; G \cong H^{E_p} \} (H \in \mathcal{F}), & \text{если } p \in \pi \\ \emptyset, & \text{если } p \in \pi' \end{cases}$$

**Литература**

1. Ведерников В.А. Элементы теории классов групп. Смоленск, 1988.-96 с.
2. Воробьев Н.Т. О предложении Хоукса для радикальных классов // Сибирск. матем. журн. 1996. - Т. 37, № 6. - с 1296 - 1302.
3. Шеметков Л.А. Формации алгебраических систем. М: Наука, 1989.- 272 с